

## Cvičení 13. 4. 2022

### Téma: Maticová reprezentace, moment hybnosti intro

Na přednášce jste měli probírat kvantový oscilátor, systém s potenciálem  $V = \frac{1}{2}m\omega^2x^2$ . Je to důležitý systém, tak se na něj opět budeme připravovat.

V minulém cvičení jsme si ukázali zvyšovací a snižovací operátory a ukázaly jejich vztah k operátorům  $x$  a  $p$ .

$$a = \frac{1}{\sqrt{2}}\sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}\left(x + \frac{i}{m\omega}p\right) \quad a^\dagger = \frac{1}{\sqrt{2}}\sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}\left(x - \frac{i}{m\omega}p\right).$$

Operátory  $a$  a  $a^\dagger$  působí na vlastní stavy takto:

$$a|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle \quad a^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle.$$

∞ Maticová reprezentace

Působení operátorů  $a$  a  $a^\dagger$  je dobře vidět v maticové reprezentaci, kde se ukáže i pár jiných zajímavých věcí pro jiné operátory.

Pro připomenutí, maticovou reprezentaci operátoru  $\hat{O}$  vytvoříme z čísel  $o_{mn}$  vypočtených takto  $o_{mn} = \langle m|\hat{O}|n\rangle$ . Čísla  $o_{mn}$  pak uspořádáme do matice  $\mathbf{O}$ .

▷ Vypočtete maticovou reprezentaci operátorů  $a$  a  $a^\dagger$  obecně a část pro  $n \leq 3$  napište explicitně jako matici. Jsou hermitovské?

S maticemi můžeme ověřit některé z předešlých výpočtů.

▷ Ověřte komutační relaci  $[a, a^\dagger] = 1$ .

▷ Vypočtete matici operátorů  $x$  a  $p$  a jejich druhých mocnin.

▷ Sestrojte matici Hamiltoniánu.

∞ Kvantový oscilátor v elektrickém poli

Byl za domácí úkol. Pokud má částice pohybující se v poli oscilátoru náboj a zapneme elektrické pole, přibude v Hamiltoniánu další člen, potenciál  $V = -|e|E\hat{x}$ . Pomocí doplnění na úplný čtverec je možné ověřit, že základním stavem tohoto systému je opět oscilátor, jen posunutý o  $x_0 = (eE)/(m\omega^2)$  s energií nižší o  $\frac{1}{2}\frac{e^2E^2}{m\omega^2}$ .

*Proč závisí energie kvadraticky na poli? Na počátku nemá systém monopólový ani dipólový moment. Při zapnutí pole se systém polarizuje, vznikne dipól (výhyčka  $x_0$  závisí lineárně na intenzitě  $E$ ). Tento indukovaný dipól interaguje s polem, které přidá další mocninu  $E$ . Kde se vzal dipól, když máme jednu částici? Předpokládáme, že v bodě  $x = 0$  je částice s opačným nábojem, která se ale nehýbe. Potenciál kvantového oscilátoru působí mezi touto fixovanou částicí a tou, se kterou počítáme.*

▷ Vytvořte matici původního Hamiltoniánu a matici poruchy  $V'$ .

▷ Diagonalizujte  $2 \times 2$  podmatici nebo větší.

∞ Moment hybnosti úvod

Moment hybnosti je klasicky definován jako  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ , to samé platí v kvantovce. Pokud si vektorový součin rozepíšeme, dostaneme

$$\vec{L} = (L_x, L_y, L_z) = (yp_z - zp_y, zp_x - xp_z, xp_y - yp_x),$$

kde jednotlivé části jsou složky vektoru momentu hybnosti.

Moment hybnosti působí v třírozměrném prostoru, tedy v těchto výpočtech vystupují tři souřadnice a tři hybnosti, přičemž platí např.  $[x, y] = 0$  nebo  $[x, p_z] = 0$ . Pro moment hybnosti platí několik přiměřeně zajímavých vztahů, na kterých si můžeme procvičit výpočet komutátorů.

- ▷ Vypočtěte komutátor  $[x, p_x]$  (známe, ale bude se hodit v následujícím).
- ▷ Vypočtěte komutátory  $[x, L_x]$ ,  $[x, L_y]$ ,  $[x, L_z]$ .
- ▷ Vypočtěte komutátory  $[p_x, L_x]$ ,  $[L_x, L_y]$ .
- ▷ Vypočtěte komutátor  $[L^2, L_x]$ , kde  $L^2 = L_x^2 + L_y^2 + L_z^2$  (skalární operátor).

Operátor momentu hybnosti má vlastní funkce, jimiž jsou sférické harmoniky. Ty můžeme použít jako bázi maticové reprezentace, případně s nimi počítat přímo. Sférické harmoniky jsou funkce úhlových souřadnic  $\theta$  a  $\phi$ .

Pro operátor celkové velikosti momentu hybnosti je možné odvodit vztah

$$L^2 = -\hbar^2 \left( \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right).$$

Pro složku  $L_z$  potom

$$L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi}.$$

Vlastní stavy závisejí na kvantových číslech  $l$  a  $m$  a jsou to sférické harmoniky  $Y_l^m$ , pro  $l = 0$  a  $l = 1$  tyto funkce

$$\begin{aligned} Y_0^0 &= \frac{1}{\sqrt{4\pi}} \\ Y_1^0 &= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \theta \\ Y_1^{\pm 1} &= \mp \sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{\pm i\phi}. \end{aligned}$$

- ▷ Ověřte, že funkce jsou normalizované a na sebe kolmé.
  - ▷ Ověřte, že funkce s  $l = 1$  jsou vlastní funkce  $L^2$  a  $L_z$ .
- Platí  $L^2 Y_m^l = \hbar^2 l(l+1) Y_m^l$  a  $L_z Y_m^l = \hbar m Y_m^l$